

■編集委員■

出版部会長	田 極 (産 総 研)
委員	芦 長 (東 京 大)
幹事	杉 直 彦 (東 京 大)
委員	長 圭 介 (東 京 大)
青木 友 弥 (住 友 電 工)	
青木 広 田 (千 歳 科 技 大)	
青野 祐 子 (東 工 大)	
井筒 正 義 (富 士 通 研)	
岡 田 学 (長 野 高 専)	
小崎 美 勇 (日 本 工 業 大)	
木村 隆 志 (東 京 大)	
金 蓮 花 (山 梨 大)	
小室 孝 (埼 玉 大)	
近 藤 誠 一 (日 立 化 成)	
酒井 康 徳 (芝 浦 工 業 大)	
櫻井 淳 平 (名 古 屋 大)	
篠崎 烈 (有 明 高 専)	
嶋田 慶 太 (東 北 大)	
末 藤 啓 (キ ャ ノ ン)	
杉原 達 哉 (大 阪 大)	
田中 隆 太郎 (広 島 大)	
長池 康 成 (オ リ ン パ ス)	
長井 超 慧 (都 立 大)	
中島 光 雅 (N T T)	
根本 賢 太郎 (ミ ッ ト ヨ)	
朴 鍾 溟 (東 京 大)	
平 尾 篤 利 (新 潟 大)	
細 島 拓 也 (理 化 学 研)	
三 隅 伊 知 子 (産 総 研)	
道 川 隆 士 (理 化 学 研)	
三 輪 紘 敬 (日 産 自 動 車)	
森 田 翔 (東 京 大)	
山 田 悠 (日 立 製 作 所)	
王 義 龍 (ア プ ラ イ ド マ テ リ ア ル ス)	

■学生委員

機 川 稔 也 (埼 玉 大)
今 井 健 太 郎 (千 葉 大)
今 井 幸 輝 (埼 玉 工 業 大)
江 崎 隆 (大 阪 大)
川 村 拓 史 (千 葉 大)
鈴 木 智 信 (電 気 通 信 大)
寺 田 充 (電 気 通 信 大)
並 河 峻 佑 (大 阪 大)
松 井 翔 太 (同 志 社 大)

次号予告

■特集

「産業用 X 線 CT スキャンの活用動向」
クローズドループエンジニアリング—
産業用 X 線 CT によるデジタルエ
ンジニアリングの変革—
二輪車開発における X 線 CT 装置の
活用
故障解析における X 線 CT スキャン
の活用事例
文化財の X 線 CT 調査
Robot guided Computed Tomogra-
phy - Production Monitoring in
Automotive Industry 4.0
ロボット型 X 線 CT - 製造モニタリ
ングによる第 4 次自動車産業革命
概要

■グラビア&インタビュー

ドイツ Fraunhofer EZRT

■私の歩んできた道

堤 正臣 (1 回目)

■はじめての精密工学

はじめての X 線 CT 形状スキャン

■研究所・研究室紹介

産業技術総合研究所 計量標準総合セ
ンター 工学計測標準研究部門 ナ
ノスケール標準研究グループ

特集 マイクロ・ナノインプリント技術の最先端

展望

■ ナノインプリント技術の現状と今後の展望 平井 義彦……………243

解説

■ ナノインプリント技術を用いたナノ金属積層構造の作製 谷口 淳……………247

■ ナノインプリントリソグラフィを用いたバイオ分析デバイスの開発

遠藤 達郎……………251

■ 生物模倣 (バイオミメティクス) による表面構造の設計

宮内 昭浩 / 宮崎真理子……………255

■ UV ナノインプリント用光硬化性樹脂の開発について

大幸 武司……………259

■ ナノインプリントトータルソリューション

大井 秀雄……………263

■私の歩んできた道

講座制の良さと工作機械メーカーならではの経験が生きる 連載第3回/全3回

清水 伸二……………274

■グラビア&インタビュー 精密工学の最前線

光リソグラフィの解像度の限界解像度を超越するナノインプリント技術開発……………239

キオクシア株式会社 井上 壮一

インタビュー: 櫻井 淳平

■はじめての精密工学

送りねじの原理と性能

深田 茂生……………267

■研究所・研究室紹介

早稲田大学 創造理工学部 総合機械工学科 知能機械学研究室……………272

● アフィリエイト通信 …………… 275

● 会報: 第 7 回 産学人材支援プログラム「学生の
ための精密工学先端技術講演会」報告 …………… 279

● 会告 …………… 告 4-1

● 編集後記 …………… 告 4-10

複写される方へ

本誌に掲載された著作物を複写したい方は、(株)日本複写権センターと包括複写許諾契約をされている企業の方でない限り、著作権者から複写権等の行使の委託を受けている次の団体から許諾を受けてください。
107-0052 東京都港区赤坂 9-6-41
乃木坂ビル 一般社団法人学術著作権協会
電話: 03-3475-5618, FAX: 03-3475-5619
E-mail: info@jaacc.jp

著作物の転載・翻訳のような、複写以外の許諾は、直接本会へご連絡下さい。

公益社団法人 精密工学会

102-0073 東京都千代田区九段北 1-5-9 九段誠和ビル 2F

TEL.03-5226-5191 (代) / FAX.03-5226-5192 URL http://www.jspe.or.jp/

論文

- 倒立二輪・安定走行モードを有する移動ロボットの柔軟着地制御 ————— 281
長津裕己, 松下幸寛, 松原央亮, 村越司昂, 橋本秀紀
- Na_2SO_4 電解酸化水を用いた 45 パーマロイ材の表面粗化処理 ————— 289
—超音波併用の効果—
佐藤運海, 川久保英樹

上記論文は J-STAGE (科学技術情報発信・流通総合システム) にて会員・会員外を問わず、公開されています。

<https://www.jstage.jst.go.jp/browse/jjspe/-char/ja>

したがって 281~294 ページは本冊子には掲載されていません。

本冊子でのページ番号は抜けていますが、落丁などではございませんのでご了承ください。