

編集委員

- 出版部会長 池野 順一 (埼玉大)
委員 長田 極 (産総研)
幹事 松坂 壮太 (千葉大)
副幹事 金子 新 (首都大)
委員 上野 友之 (住友電工)
岡本 尚樹 (日産自動車)
小林 左千夫 (富士通研)
近藤 誠一 (日立化成)
酒井 康徳 (東工大)
櫻井 淳平 (名古屋大)
篠崎 烈 (有明高専)
清水 毅 (山梨大)
朱 疆 (東工大)
鈴木 伸哉 (長野高専)
長井 超慧 (東京大)
中島 光雅 (NTT)
西川 顕二 (日立製作所)
根本 賢太郎 (ミットヨ)
野里 英明 (産総研)
朴 鍾湔 (東工大)
長谷 亞蘭 (埼玉工業大)
嶋 繁一 (キャノン)
林 晃生 (神奈川大)
林 朗弘 (九州工業大)
平尾 篤利 (新潟大)
古城 直道 (関西大)
水道 谷正 (東北大)
道川 隆士 (理化学研)
道畑 正岐 (東京大)
三村 秀和 (東京大)
村田 順二 (近畿大)
山田 貴孝 (岐阜大)
吉原 信人 (岩手大)
王 義龍 (牧野フライス)

学生委員

- 磯田 颯 (東工大)
上野原 努 (大阪大)
高橋 功至 (埼玉大)
高橋 弘享 (埼玉大)
高平 友和 (埼玉工業大)
西岡 宣泰 (千葉大)
堀川 祐太郎 (電気通信大)
山中 颯馬 (埼玉工業大)

次号予告

特集

「ロボットを用いた接触・加工・組立・ハンドリング技術の現在」
産業用ロボットの接触・組み立て・ハンドリングの動向
ロボット技術によるスピニング加工(ヘラ絞り)の進展
次世代産業用ロボット:ハンドリングと動作計画
六軸力覚センサの原理と構造
静電容量型6軸力覚センサの開発・設計・製造
産業用ロボットアームにおける力覚機能と組み立て作業への適用

グラビア&インタビュー

東海旅客鉄道株式会社

私の歩んできた道

清野 慧 (2回目)

はじめての精密工学

メッシュ処理

研究所・研究室紹介

名古屋大学 大学院工学研究科 エネルギー理工学専攻 エネルギー機能材料工学研究グループ

特集

半導体プラナリゼーションCMP技術

展望

半導体プラナリゼーションCMP技術の展望 黒河 周平 213

解説

次世代パワーデバイス用SiC基板の研磨技術 佐野 泰久 217

平坦化CMPにおける高精度研磨レート分布推定技術の開発 鈴木 教和/橋本 洋平 221

研磨の「見える化」に基づくメカニズム分析へのアプローチ 畝田 道雄 225

先端デバイスのCMP後洗浄技術 河瀬 康弘/草野 智博/原田 憲/竹下 寛 230

3D形状・多様な素材の研磨技術 森永 均/玉井 一誠 235

CMPプロセスの膜厚制御技術 渡辺 和英 239

私の歩んできた道 置かれた場所で咲こうとしました(1) 連載第1回/全3回 清野 慧 250

グラビアとインタビュー 精密工学の最前線
世界をリードする半導体デバイス用CMP装置メーカー 209
株式会社荏原製作所/勝岡 誠司
インタビュー:近藤 誠一

はじめての精密工学 高速視覚フィードバック制御のロボット応用 並木 明夫 243

研究所・研究室紹介 新潟大学工学部 トライボロジー研究室 248

- アフィリエイト通信 251
賛助会員名簿 253
会告 告3-1
編集後記 告3-60

複写される方へ

本誌に掲載された著作物を複写したい方は、(株)日本複写権センターと包括複写許諾契約をされている企業の方でない限り、著作権者から複写権等の行使の委託を受けている次の団体から許諾を受けてください。
107-0052 東京都港区赤坂9-6-41
乃木坂ビル 一般社団法人学術著作権協会
電話:03-3475-5618, FAX:03-3475-5619
E-mail: info@jaacc.jp
著作物の転載・翻訳のような、複写以外の許諾は、直接本会へご連絡下さい。

## 論文

- 超精密機器に使われる極低熱膨張ガラスセラミックスとその焼結体の表面仕上げと破壊特性 ————— 255  
永納保男, 竹原 寛, 難波義治
- 真空中における接触熱コンダクタンスに関する研究 ————— 262  
—自由分子流領域における低接触面圧時の評価結果—  
丹藤 匠, 御法川学
- 自己整列微粒子を核とした水熱合成による酸化亜鉛ウニ状マイクロ構造の作製とガスセンサへの応用 ————— 267  
諸貫信行, 大久保裕司
- 炭化水素系化学吸着単分子膜の四フッ化炭素プラズマ処理による撥水性単分子膜の作製 ————— 272  
馬 暁媛, 小川一文, 須崎嘉文
- 両面研磨加工におけるウェーハ厚さむら抑制のための加工条件最適化 ————— 277  
福井克成, 廣瀬研二, 佐竹うらら, 榎本俊之, 杉原達哉
- 大気圧低温プラズマを用いて作製した ZnO 薄膜へのヘリウムと酸素のプラズマによる表面処理 ————— 284  
馬 暁媛, 藤堂卓也, 須崎嘉文
- 微小多極着磁磁石を用いた 2 自由度マイクロ電磁アクチュエータの試作 ————— 289  
吾妻範栄, 田中俊也, 藤原良元, 進士忠彦, 鈴木健一

上記論文は J-STAGE (科学技術情報発信・流通総合システム) にて会員・会員外を問わず、公開されています。

<https://www.jstage.jst.go.jp/browse/jjspe/-char/ja>

したがって 255~294 ページは本冊子には掲載されていません。

本冊子でのページ番号は抜けていますが、落丁などではございませんのでご了承ください。